(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2003-62989

(P2003-62989A)

(43)公開日 平成15年3月5日(2003.3.5)

(51) Int.Cl.'		識別配号	F 1		,	ーマコート (参考)
B41J	2/01		B41J	3/04	1012	2 C 0 5 6
	2/205			3/10	1015	2 C U 5 7
	2/515			3/01	1, 0 3 X	

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 5 頁)

(21)出願番号 特願2001-259223(P2001-259223)

(71)出願人 000001270

コニカ株式会社 東京都新荷区西新荷1 『月26番2号

(22) 出顧日 平成13年8月29日(2001.8.29)

(7%) 発明者 歩 敬

東京都八王子市石川町2970番地 コニカ株

式会社内

(74)代理人 100107272

弁理士 田村 数二郎 (外1名)

Fターム(参考) 20056 EA04 EB11 EB36 EC07 EC37

EC79 FAO1 FA12 IIA38

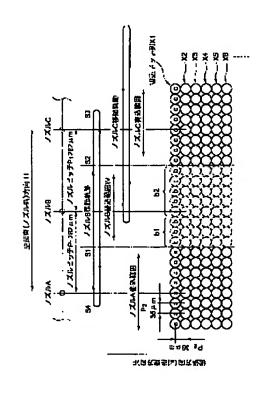
20057 AF21 AG12 AW17 ANO4 BA14

(54) 【発明の名称】 インクジェットプリンタ

(57)【要約】

【課題】 吐出ノズルの配置間隔に制約されずに写真両 質程度の高両質を実現可能なインクジェットプリンタを 提供する。

【解決手段】 このインクジェットプリンタは、記録媒体の脳相当の長さに複数の吐出ノズルA、B、Cを主定を方向日に所定のノズル間隔P1で配列したインクヘッドを少なくともノズル間隔に相当する距離を移動させさせながら所望の解像度P2に対応する位置でインクヘッドの各吐出ノズルからインクを吐出させて記録媒体に画像を形成する。所草の解像度に対応する位置でインクを吐出できるので、画像形成を高解像度で行うことができる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 記録媒体の偏相当の長さに複数の吐出ノ ズルを主走在方向に所定のノズル間隔で配列したインク ヘッドと、

前記インクペッドを少なくとも前記ノズル間隔に相当する距離を移動させる移動手段と、

前記インクペッドを移動させながら所望の解像度に対応 する位置で前記インクペッドの各吐出ノズルからインク を吐出させて前記記録媒体に画像を形成するように制御 する制御手段と、を具備することを特徴とするインクジ ェットプリンタ、

【請求項2】 画像形成のときに前記解像度の切り替え が可能であることを特徴とする請求項1に記載のインク ジェットプリンタ。

【請求項3】 前記複数の吐出ノズルの1列分のインク 吐出サイクルに同期して前記記録媒体の創定在方向への 搬送を制御することを特徴とする請求項1または2に記 載のインクジェットプリンタ、

【請求項4】 前記インクヘッドを少なくとも主定在方向の左右に前記ノズル間隔に相当する距離を移動させるようにし、

前記吐出ノズルに欠陥が生じた場合、その欠陥吐出ノズルからの吐出を禁止するとともに、その隣接する吐出ノズルから而記欠陥吐出ノズルに相当する吐出を行って補完することを特徴とする請求項1,2または3に記載のインクジェットプリンタ。

【請求項5】 前記補完終了に合わせて前記記録媒体の 副走台方向への搬送を行うことを特徴とする請求項4に 記載のインクジェットプリンタ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】木発明は、高解像度で画像記録が可能なインクジェットプリンタに関する。

[0002]

【従来の技術】記録紙の配相当の長さに多数のインク吐出ノズルを配置したラインペッドをライン方向に移動させながらノズルビッチに合わせて吐出することにより1到の印字を複数の吐出ノズルで行うようにし、吐出ノズルの欠陥による吐出曲がり等の影響を緩和するようにしたインクジェットプリンタが公知である(特開平10ー235854号公報参照)、

【0005】ところが、上述のインクジェットアリンタによれば、ノズル欠陥による画質劣化は緩和されるが、ノズルビッチ以上の高解像度は得られない。一方、ノズルのビッチには加工上の限界があり、現状で180点中1もしくは90点中1が限界である。また、例えば、インクジェットプリンタで写真画質を実現するためには少なくとも720点中1を魅える解像度が必要とされるので、ラインヘッドを用いて写真画質レベルのフリントを得るためにはノズルヒッチ以上の解像度を作り出すこと

が要求される。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、上記従来技術の問題点に鑑み、吐出ノズルの配置間隔に制約されず に写真画質程度の高画質を実現可能なインクジェットプリンタを提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために、本発明によるインクジェットプリンタは、記録媒体の解相当の長さに複数の単出ノズルを主走査方向に所定のノズル間隔で配列したインクへッドと、前記インクへッドを少なくとも前記ノズル間隔に相当する距離を移動させる移動手段と、前記インクへッドを移動させながら所望の解像度に対応する位置で前記インクへッドの各里出ノズルからインクを吐出させて前記記録媒体に画像を形成するように制御する制御手段と、を具備する、

【0006】このジェットプリンクによれば、インクヘッドがノズル間隔に相当する距離を主走を方向に移動する間に、所望の解像度に対応する位置で吐出ノズルがインクを吐出するので、画像形成をノズル間隔に制約されずに写真画質程度以上の高解像度で行うことが可能となる。

【0007】また、画像形成のときに前記解像度の切り 替えを可能とすることにより、所望の解像度に対応した 画像を形成することができる。

【0008】また、前記複数の吐出ノズルの1列分のインク吐出サイクルに同期して前記記録媒体の副走在方向への協送を制御することが好まして、安定して画像形成を行うことができる。

【0009】また、前記インクヘッドを少なくとも主走を方向の左右に前記ノズル間隔に相当する距離を移動させるようにし、前記吐出ノズルに欠陥が生じた場合、その欠陥吐出ノズルからの吐出を禁止するとともに、その隣接する吐出ノズルから前記欠陥吐出ノズルに相当する吐出を行って補定することが好ましい。このように、インクヘッドを少なくとも左右にノズル間隔に相当する距離を移動させて、インクヘッドの移動範囲をその吐出ノズルと隣接する吐出ノズルとの間で重複させることにより、その吐出ノズルに欠陥が生じてもその隣接の吐出ノズルからインクを吐出させることでその欠陥吐出ノズルのインク吐出を補完できる。

【0010】この場合、前記補完終了に合わせて前記記録媒体の副走仓方向への搬送を行うことが好ましい。 【0011】

【発明の実施の形態】以下、木発明による実施の形態について図面を用いて説明する、図164本発明の実施の形態によるインクジェットプリンタの要部を機略的に示す
新視因であり、図2は図1のインクジェットプリンタの制御系を示すプロック図であり、図3は図1のインクジェットプリンタにおける書込解像度向上のための制御を

説明するための図である。

【0012】図1に示すように、本実施の形態のインク ジェットプリンタは、シート状の記録媒体Sの配方向 (図1の横方向II) に延びるYMCK4色のラインペッ ド1a、1b、1c、1dを一体にしてなるヘッドユニ ット1と、ヘッドユニット1を横方向日に柱復動させる ようにポイスコイルアクチュエータやピエゾアクチュエ 一夕等から構成されるヘッド移動部3と、ヘッドユニッ ト1に固定された直線状スケール1aを有しヘッドユニ ット1の横方向位置を検出するためのペッド位置検出エ ンコーダモジュールイと、搬送モータ6により回転駆動 されペーパ等の記録媒体Sを図1の下方向の搬送方向ド **に提送するための搬送ローララと、提送ローララの回転** 斬5aとともに回転するように連結された円盤状スケー ル8aを有し記録媒体Sの搬送位置を検出するための做 送検出エンコーダモジュール8と、を備え、ラインペッ ド1a~1aからのYMCK4色のインクの吐出により **記録媒体Sにカラー画像を形成できるように構成されて** 116.

【0013】図1のヘッドエニット1の各ラインヘッド 1 a~1 d 位、それぞれインクを吐出する多数の吐出ノ ズル(図3のA、B、C、・・・、)を有し、各ライン ヘッド1 a~1 d の吐出ノズルは記録媒体Sの昭相当長 さで所定の間隔P1(図3)で一列に並んでいる。ヘッ ドユニット1は、各ラインヘッド1 a~1 d が記録媒体 Sの搬送方向早に直交しかつ図1の構方向Hは記録媒体 Sと平行に延びており、また記録媒体Sに対し所定量だ け評問するように配置されている。

【0014】ラインペッド1 a~1 dの各吐用ノズル は、電圧の印加でせん断変形するビエゾ素子から構成され、帯状のフレキシブルケーブル2a、2b、2c、2 はを介してそれぞれ入力された駆動信号の電圧レベルに 応じてせん断変形をしてインクを吐出することにより記 録媒体に画像の書き込みを行うようになっている。

【0015】また、図1のように、記録媒体の関よりも長い搬送ローラらと複数の圧着ローラフとの間に記録媒体のが決まれ、似ね(図示省略)等で付勢される複数の付勢部材ではより圧着ローラフが搬送ローラらに向け付勢されることで記録媒体のが搬送ローラらに押し付けられる。搬送モータ6の回転で回転軸ちょが回転し撤送ローラうが回転すると、搬送ローラらと記録媒体のとの間の摩擦力により記録媒体のが搬送方向互へ提送されるようになっている。

【0016】図2に示すように、図1のインクジェットプリンタは制御系として、装置全体の制御のための制御部10と、ハーソナルコンピュータ等の外部装置から入りした画像データ信号を保存する画像メモリ11と、ユーザが書法解像度等の種々の制御情報を入力可能になっているオペレーションハネル12と、画像メモリ11からの画像データ信号に基づいてラインへッド14~1d

からインクをそれぞれ吐出させるようにラインペッド1 a~1 dを駆動する駆動信号を生成するペッド駆動回路 13と、を備える。

【0017】図2の制御部10は、図1の投送検出エンコーダモジュール8で検出した記録媒体の保送位置に基づいて搬送モータ6を制御し、また、ヘッド位置検出エンコーダモジュール4で検出したヘッドエニット1の横方向日の位置に基づいてヘッド移動部3を制御する。

【0018】即ち、制御部10は、ヘッド移動部3によりヘッドユニット1を図3のように各吐出ノズルの間隔(ノズルヒッチ)P1の2倍を僅かに越えた程度の範囲で横方向(主走省方向)Hに往復動作させつつ、各ラインヘッド1a~1dから所望の書达解像度ピッチP2(図3)に合わせたタイミングでインクを吐出させるように制御する、このようにヘッドユニット1が1柱復する間にインクによる書き込みが終了するが、この終了のタイミングに同期して超遠モータ6により記録媒体5を提送して副走者方向)ドに所定の間隔P3(図3)で超遠して副走者をしてから次の書き込みを行うように制御する。

【0019】図3を参照して図1のインクジェットプリ ンタにおける書法解像裏向上のための制御について更に 説明する。ヘッドエニット1のラインヘッド1aの吐出 ノズルス、B、Cを例にすると、ヘッドユニット1では 例えば90dpiの書込解除度で画像を形成できるよう に各吐出ノズルがノズルピッチP1(図3の例では28) 2 mm) で一列に並んでいるが、例えばノズルBが主走 否方向目において左右にノズルヒッチ P 1 をそれぞれ僅 かに越えた程度の範囲内で図3のノズルBの移動軌跡S 1→S2→S3→S4のように移動し、ノズルBの書き 込み範囲w(エノズルヒッチド1と同程度の長さ)内で インクを吐出し書き込みを行う、他のノズルA、Cも同 様に移動する。この場合、図2のオペレーションパネル 12で書込解像度ピッチP2の設定を行い、例えばピッ サP2を図るのように35gm(720dpi相当)に 設定している。

【0020】上述のような吐出ノズルからのインク吐出による書き込みの際に、ヘッドユニット1が主走査方向日へ移動し、図3のようにノズルBが移動軌跡31っS2のように移動する間にヘッドユニット1の書込解像度ヒッチP2(35μm)の移動をヘッド位置検出エンコーダモジュール4で検出し、このピッチP2の移動に合わせてノズルBからインクを吐出する。このように、ノズルB段書き込み範囲並においてヒッチP2の移動の度にインクを吐出する結果、ノズルBの書き込み範囲並においてピッチP2の間隔で図3に「b」で示す8点の吐出が行われる、同様にしてノズルA、Cにより吐出が行われる、同様にしてノズルA、Cにより吐出が行われる、同様にしてノズルA、Cにより吐出が行われる、同様にしてノズルA、Cにより吐出が行われる。同様にしてノズルA、Cにより吐出が行われ、図3のように「コ」「b」「c」で示す合計24点からなる書込ドット列×1が形成されるようにしてラインヘッド1a~1dによる一列の書き込みがそれぞれ

行われる。

【0021】次に、この一列の書き込みの終了のタイミングに合かせて搬送モータらにより駆動される擬送ローララで記録媒体Sを擬送方向(副走査方向)Fに搬送し、その根送位置を構送検出エンコーダモジュール8で検出し、記録媒体Sが間隔P3(図3の例ではP2と同じ35μm)だけ移動した位置で停止し、次の一到の書き込みを同様にして行う。このようにして、図3のように書込ドット列×1~×6、・・・を順々に形成し画像を形成する。

【0022】以上のようにして、書込解像度90dpiのラインペッド1a~1dを用いて720dpi相当の書込解像度で画像を形成することができるので、ノズルピッチは制約されずに写真画質程度の高画質を提供可能なインクジェットプリンタを実現することができる。

【0023】次に、ラインペッドの吐出ノズルの一部に欠陥が生じインクの吐出が適正にできなくなった場合の制御について説明する、いま、例えば、図3のノズルBに詰まりや曲がり等が生じインク吐出が不良になると、制御部10の制御によりノズルBからのインク吐出を禁止するとともに、ノズルCがノズルBの書込範囲wの内のノズルC寄りの分割範囲り2におけるインク吐出をピッチP2で行うことによりノズルBに相当する吐出を制完する、同様に、ノズルAがノズルBの書込範囲wの内のノズルA寄りの分割範囲り1におけるインク吐出をレッチP2で行うことにより、ノズルBに相当する吐出を制完する。そして、かかる補完の終了に同期して土速と同様にして記録媒体を副走金方向上に搬送する。

【0024】以上のようにして、ラインヘッドの各吐出 ノズルの一部が詰まりや曲がり等で不良となっても、そ の不良の吐出ノズルからのインクの吐出を停止させるの で、欠陥のある両像が形成されてしまうことを防止で き、また、隣接する吐出ノズルがその不良の吐出ノズル のインク吐出を補完するので、インクジェットプリンタ によるプリントを停止することなく継続できる。

【0025】以上のように本発明を実施の形態により説明したが、本発明はこれらに限定されるものではなく、本発明の技術的思想の範囲内で各種の変形が可能である。例えば、吐出ノズルの構成は、ビエソ素子(圧電素子)によるせん断震形方式以外であってもよく、高電圧方式や気泡破裂方式等の公用の方式から任意に選択できることは勿論である。

【0026】また、吐出ノズルの配置ビッチP16吐出 ノズルの加工精度等に応じて適宜に変更可能である。また、図2のオペレーションパネル12で設定可能な書込 解除度ビッチP2635 μm以下に設定可能であり、書 达解像度を720 d p i 以上にできる。

【0027】また、図3において、例えばノズルBの移動軌跡をノズルBの書込範囲w(ノズルピッチP1と同程度の長さ)と同じ範囲になるようにしてもよく、ヘッド移動部1によるヘッドユニット1の主走を方向への移動量が平分になる、この場合、ノズル不良の補完が必要になったら制御部10の制御により上述のような補充が行われるように移動範囲を元に戻すように制御してもよい。また、吐出ノズルの一部に欠陥が生じた場合の隣接する左右のノズルが分担する範囲は図3の図(分割範囲も1、62)に限定されず、適宜設定することができる。

[0028]

【発明の効果】本発明のインクジェットプリンタによれば、吐出ノズルの配置ビッチに制約されずに写真画質程度の高両質を実現可能となる。

【図面の簡単な説明】

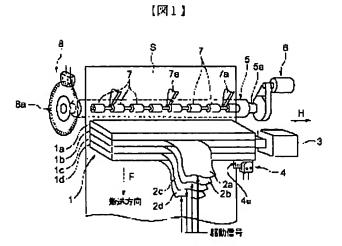
【図1】本発明の実施の形態によるインクジェットプリンタの要部を概略的に示す斜視図である。

【図2】図1のインクジェットプリンタの制御系を示す ブロック図である。

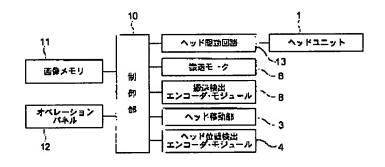
【図3】図1のインクジェットプリンタにおける書法解 像度向上のための制御を説明するための図である。

【符号の説明】

1	ヘッドユニット
1a, 1b, 1c, 1d	ラインヘッド (インクヘッ
k)	
3	ヘッド移動部
4	ヘッド位置検出エンコーダ
モジュール	
5	搬送パーラ
6	搬送モータ
7	圧者ローラ
8	搬送検出エンコーダモジュ
-11	
1 0	and the second s
A, B, C	ラインペッド1aの吐出ノ
ズル	
w	吐出ノズルの書法範囲
P1	インヘッドの各吐出ノズル
の問席、ノズルヒッチ	
P 2	書达解像度ピッチ
P 3	副走台ビッチ
S	
II	機方向、土走査方向
F	搬送方向、副走台方向



[22]



[23]

